



Manual do usuário

MOTION 40E

Sensor Infravermelho Passivo de Movimento com Fio - Externo

Introdução

O **Sensor IR Motion 40E** da FC é um detector de movimento PIR de alto desempenho digital dual-óptico interno. Com True Pet Immunity, permite que um animal de estimação (até 40kg) se mova livremente pela área protegida sem gerar um alarme.

Instalação

Existem três tipos diferentes de métodos de montagem que podem ser usados para o Motion 40E: 1) montagem em canto 2) montagem em superfície plana 3) montagem giratória* (usando o suporte). Ao instalar o Motion 40E, evite colocar o detector próximo a fontes de interferência, como luz solar direta, superfícies reflexivas e carros em movimento.

Para instalar o Motion 40E:

1. Selecione a localização do detector.
2. Remova os parafusos da tampa frontal que prendem a tampa no lugar; Abra a tampa.
3. Afrouxe o parafuso que prende o PCI no lugar e deslize e levante suavemente da tampa traseira.
4. Perfure os orifícios de abertura selecionados da tampa traseira do Motion 40E conforme mostrado na Figura 1 e prenda à superfície usando os parafusos de montagem apropriados.

Nota: Se estiver usando o suporte giratório, é recomendável vedar o espaço onde o suporte giratório está conectado à tampa traseira com um pouco de silicone ou com uma junta de borracha para garantir que a umidade não entre no detector. Depois de instalar o detector, certifique-se de que as marcações de altura ajustável no canto superior direito da tampa do PCI dentro da unidade correspondam à altura de instalação (consulte a Figura 2). Quaisquer ajustes de PCI devem ser seguidos por um teste de caminhada para verificar a cobertura do detector. Não obscureça parcial ou completamente o campo de visão do detector.

AVISO: Não toque na superfície do sensor, pois isso pode resultar em mau funcionamento do detector. Se necessário, limpe a superfície do sensor usando um pano macio com álcool puro.

AVISO: Certifique-se de que as tampas frontal e traseira da unidade estejam bem unidas sem qualquer espaçamento (ao redor da borda da unidade) antes de apertar os parafusos, caso contrário, o invólucro à prova de intempéries pode ser comprometido e a umidade pode entrar na unidade.

Modos de operação

O **Motion 40E** pode funcionar em dois modos de operação diferentes: 1) modo Combust 2) modo de relé. Esta opção só pode ser configurada usando a chave DIP 1.

Modo de relé: (chave DIP 1 = OFF)

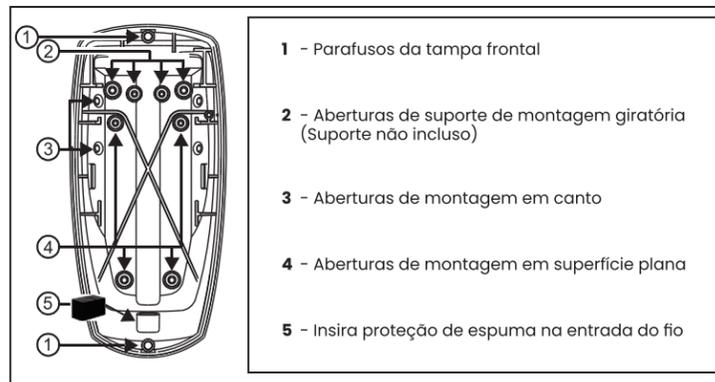
O **Motion 40E** funciona como qualquer detector de movimento padrão, comunicando seus sinais de alarme e tamper por meio de saídas de relé. Os terminais GRN e YEL não devem ser usados. As configurações do detector podem ser modificadas usando as chaves DIP e o trimpot (consulte a Figura 2).

Modo Combust: (Chave DIP 1 = ON)

O **Motion 40E** comunica sinais de alarme, sinais de violação, dados e configurações do detector por meio do Combust de 4 fios do painel. A saída do relé do detector permanece sempre ativa mesmo quando configurada para o modo Combust e pode ser usada para ativar outros dispositivos. No modo Combust, as configurações do detector de movimento podem ser modificadas usando as chaves DIP e trimpot ou entrando no modo de programação do módulo.

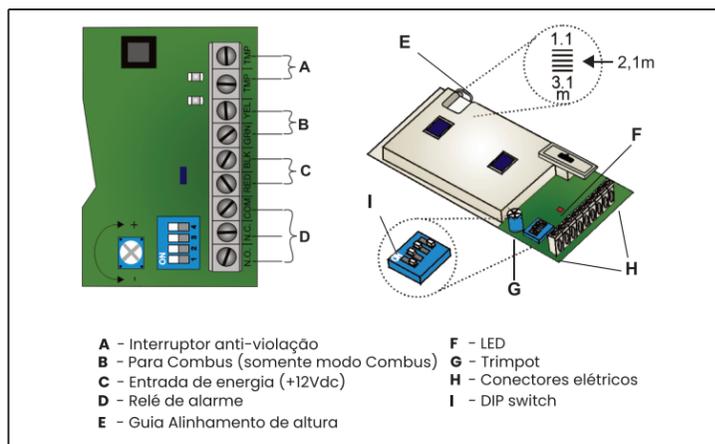
Nota: No modo Combust, o **Motion 40E** respeitará a modificação mais recente, seja ela feita por meio de chaves DIP e trimpot ou por meio de programação de seção. Como resultado, as posições atuais da chave DIP e do trimpot podem não representar as configurações reais. Todas as configurações são armazenadas na memória interna, mesmo depois de desligada

Figura 1



- 1 - Parafusos da tampa frontal
- 2 - Aberturas de suporte de montagem giratória (Suporte não incluso)
- 3 - Aberturas de montagem em canto
- 4 - Aberturas de montagem em superfície plana
- 5 - Insira proteção de espuma na entrada do fio

Figura 2



- A - Interruptor anti-violação
- B - Para Combust (somente modo Combust)
- C - Entrada de energia (+12Vdc)
- D - Relé de alarme
- E - Guia Alinhamento de altura
- F - LED
- G - Trimpot
- H - Conectores elétricos
- I - DIP switch

Teste de caminhada

A 20 ° C, no nível de sensibilidade mais alto, com APSP definido como normal e no modo de processamento de borda dupla, você deve ser detectado cruzando pelo menos uma zona completa (consistindo em 2 feixes, elementos de detecção de sensor esquerdo e direito) na área de cobertura com qualquer tipo de movimento; caminhada ou corrida lenta/normal. Com o APSP definido como alto, a quantidade de movimento necessária para gerar um alarme é dobrada e você deve ser detectado cruzando 2 zonas completas. A largura aproximada de um feixe completo a 11 m (35 pés) do detector é de 1,8 m (6 pés). Para fazer o teste de caminhada, mova-se pelo caminho de detecção, não em direção ao detector. **IMPORTANTE:** Teste regularmente (sem peças que possam ser reparadas pelo usuário

ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS	
Tipo de sensor	2 Sensores de Duplo Elemento IR
Pet Immunity	até 40kg
Cobertura: 90° (Padrão)	11m x 11m
Altura de instalação	1.8m até 2.1m
Rejeição de RFI / EMI	Rejeição de 10V/m até 2000 Mhz
Velocidade de Detecção	0.2 to 3.5m/sec.
Geometria do sensor	Dupla oposição dupla retangular
Voltagem	9Vdc ~ 16Vdc
Consumo	Standby de 30mA; Alarme 40mA
Interruptor anti-violação	N.F., 28Vdc, 150mA Máximo
Lentes	Lente Fresnel de 2ª geração LODIFF®
Saída de Alarme	N.F., 28Vdc, 150mA
Velocidade de detecção	0,2 m/s a 3,5 m/s
Temperatura de operação	-35 ° C a + 50 ° C
Peso x Medidas	350g 9 x 17 x 7 cm (L x A x P)

	Ângulo	Cobertura	Altura de instalação	Pet Immunity
Motion 40E	90°	11m x 11m	2.1m	40kg
(Horizontal)	85°	11m x 9 m	1.1m	Animais grandes
(Vertical)	5.64°	13m x 2 vigas	2.1m	N/A

Configurações do detector

Passo	Sessão / DIP	Detalhes
1	Modo de Operação	DIP Switch 1 ON = Modo Combust (ver passo 2) DIP switch 1 OFF = Modo relé* (ver passo 3)
2		Entre no modo de programação do detector. Pressione e segure [0] + [CÓDIGO DO INSTALADOR] + [4003] ou [953] + SN (localizado na tampa da PCI).
3	Modo de processamento de borda*	De preferência, o processamento de borda dupla deve ser usado o tempo todo. O processamento de borda dupla requer detecção balanceada de ambos os elementos do sensor e requer que um feixe seja totalmente cruzado, mesmo a curta distância. Esta configuração fornece melhor rejeição de alarmes falsos e é adequada para todos os tipos de lentes, incluindo lentes de cortina. A configuração de borda única permite uma detecção mais rápida de movimentos de curto alcance. Use essa configuração somente quando for necessária a detecção de um único feixe (como uma proteção de cortina) e somente em ambientes normais com fontes mínimas de interferência. Nunca use a configuração de borda única se o detector for colocado próximo a fontes de interferência que possam afetá-lo adversamente.
	[001] ou DIP Switch 2	[1] OFF = borda dupla [1] ON = borda simples* ou DIP switch 2 OFF = borda dupla DIP switch 2 ON = borda simples*
4	Configurações de LED	LED piscando = Movimento sem alarme (ver passo 5) LED aceso 5 seg. = Movimento com alarme
	[001] ou DIP Switch 3	[2] OFF = LED desabilitado [2] ON = LED habilitado* ou DIP switch 3 OFF = LED desabilitado DIP switch 3 ON = LED habilitado*
5	Indicação de sinal de movimento	Quando habilitado e é detectado um sinal que corresponde às características de um sinal de movimento, mas não atinge os níveis de energia necessários para um alarme, o LED pisca uma vez, indicando que o sinal foi mantido na memória. Observação: O LED deve estar ativado (consulte a etapa 4)
	[001]	[3] OFF = sinal de movimento desativado [3] ON = sinal de movimento ativado* Nota: No modo de relé, esta função é ativada se o interruptor DIP 3 = ON.
6	Nível de processamento de sinal de pulso automático*	O APSP mede a energia de cada sinal detectado e a armazena na memória. Para gerar um alarme, a memória deve atingir um nível mínimo necessário. O APSP pode ser definido para o nível normal ou alto. Quando o APSP é definido para o nível normal, a unidade é calibrada para detectar o nível de energia que é típico de cruzar um único feixe completo na distância máxima de detecção. Quando o APSP é definido para nível alto, a unidade é calibrada para detectar o nível de energia que é típico de cruzar dois feixes completos na distância máxima de detecção. Defina o APSP para alto nível quando o detector for instalado em ambientes de alto risco (interferência potencial) e para fornecer maior imunidade a alarmes falsos.
	[001] ou DIP Switch 4	[4] OFF = APSP - nível normal * [4] ON = APSP - nível alto ou interruptor DIP 4 OFF = APSP - nível normal * Interruptor DIP 4 ON = APSP - nível alto
7	Reconhecimento de adulteração	Quando ativado e o interruptor anti-tamper está aberto (tampa removida), o detector envia uma mensagem para o painel de controle através do Combust.
	[001]	[5] OFF = reconhecimento de adulteração desativado* [5] ON = reconhecimento de adulteração ativado
8	Trimpot Sensibilidade	O Motion 40E possui sensibilidade ajustável. Ajuste de 1 (sensibilidade mais baixa = 50%) a 5 (sensibilidade mais alta = 100%); padrão = 3*.
	[002] ou Trimpot	Visualização das configurações de sensibilidade Ao remover a tampa, o LED pisca de acordo com o nível de configuração de ganho (entre 1 e 5 piscadas rápidas). Ajuste a configuração de acordo. O LED pisca um número consecutivo de vezes para mostrar a configuração. Assim, se a sensibilidade for definida como 3, o LED pisca 3 vezes. 001 = sensibilidade mais baixa 005 = sensibilidade mais alta (padrão = 3*) Gire no sentido horário = aumentar a sensibilidade Gire no sentido anti-horário = diminuir a sensibilidade AVISO: O trimpot de sensibilidade é frágil. Não aperte demais.

*Configurações padrão
A resposta para um padrão de feixe único, como a lente de cortina vertical, pode ser lenta na faixa máxima, nesses casos, recomenda-se que a unidade seja configurada para borda única e/ou configuração APSP normal.



Nos acompanhe nas redes sociais

@fontectv

+ 55 (35) 3471.3167
+ 55 (35) 3473.0756
www.fontectv.com.br